CANTILEVER TYPE PROBE, SCANNING TYPE TUNNEL MICROSCOPE USING THE PROBE, PRECISE POSITIONING APPARATUS AND INFORMATION PROCESSING APPARATUS

Publication number: JP4115103

Publication date: 1992-04-16

Inventor:

SHINJO KATSUHIKO; KAWASE TOSHIMITSU; NOSE

HIROYASU; KURODA AKIRA; YAGI TAKAYUKI

Applicant:

CANON KK

Classification:

- international:

G01B7/34; G01N13/12; G01N37/00; G11B9/00; G11B9/14; G11C7/00; H01J37/28; G01B7/34; G01N13/10; G01N37/00; G11B9/00; G11C7/00;

H01J37/28; (IPC1-7): G01B7/34; G11B9/00; G11C7/00;

H01J37/28

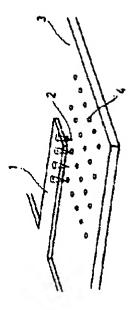
- European:

Application number: JP19900233175 19900905 Priority number(s): JP19900233175 19900905

Report a data error here

Abstract of **JP4115103**

PURPOSE:To make it possible to manufacture a highly operable and reliable scanning type tunnel microscope (STM) and precise positioning apparatus by providing a plurality of probes on a drivable cantilever. CONSTITUTION:In an STM, a plurality of tunnel-current detecting probes are manufactured on a cantilever 1. Therefore, even if the first probe 2 is broken, observation can be continued without stopping the operation only by switching the probe to the second, the third... probes. This is also true in a precise positioning apparatus. In an information processing apparatus, the range which can be covered with one cantilever 1 is made large, and the number of the cantilevers 1 is decreased. Thus, the yield rate and the operability is manufacturing the apparatuses can be improved.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

⑲ 日本国特許庁(JP)

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平4-115103

®Int. Cl. ⁵	識別記号	庁内整理番号	43公開	平成 4年(1992) 4月16日
G 01 B 7/34 G 11 B 9/00 G 11 C 7/00 H 01 J 37/28	Z 3 2 1	9106-2F 9075-5D 7131-5L		
	Z Z	9069-5E 審査請求	未請求	請求項の数 6 (全8頁)

図発明の名称 カンチレバー型プローブ及び該プローブを用いた走査型トンネル顕

微鏡、精密位置決め装置、情報処理装置

②特 願 平2-233175

②出 願 平2(1990)9月5日

@発	明	者	新 庄 克 彦	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	
@発	明	者	川瀬俊光	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	
@発	明	者	能 瀬 博 康	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	
@発	明	者	黒 田 亮	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	
⑫発	明	者	八 木 隆 行	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	キャノン株式会社内
创出	願	人	キャノン株式会社	東京都大田区下丸子3丁目30番2号	
個代	理	人	弁理士 豊田 善雄	外1名	

明細 書

1. 発明の名称

カンチレバー型プローブ及び該プローブを 用いた走査型トンネル顕微鏡、精密位置決 め装置、情報処理装置

2. 特許請求の範囲

- (1)カンチレバー上に複数のプローブを有することを特徴とするカンチレバー型プローブ。
- (2) 請求項(1) 記載のカンチレバー型プローブを用いたことを特徴とする走査型トンネル顕微鏡。
- (3)請求項(1)記載のカンチレバー型プローブを用いたことを特徴とする精密位置決め装置。
- (4) 請求項 (1) 記載のカンチレバー型プローブを用いたことを特徴とする情報処理装置。
- (5)請求項 (4) 記載の情報処理装置において、電気メモリー効果を有する媒体を用いたことを特徴とする情報処理装置。
- (6)請求項(4)記載の情報処理装置におい

て、電気メモリー効果を有する媒体として非導電性薄膜を用いたことを特徴とする情報処理装置。 3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は、走査型トンネル顕微鏡及びそれを応用した大容量・高密度の記録/再生/消去装置を含む情報処理装置、精密位置決め装置に関するものである。

[従来の技術]

ー方、最近、導体の表面原子の電子構造を直接 観察できる走査型トンネル顕微鏡(以後STMと 略す)が開発され [G.Binnig etal., Helvetica Physica Acta, 555, 726(1982)]、単結晶、非晶質を問わず実空間像の高い分解能による損傷を与えずに低電力で観測できる利点をも同し、さらに大気中でも動作し種々の材料に対って用いることができるため広範囲な応用が期待されている。

STMは金属の探針(プローブ電極)と導電性物質の間に電圧を加えて1nm程度の距離の距離でから、この電流が流れることを利用している。この電流は両者の距離変化に非常にいいる。電流もしくは両者の平均的な距離を一切のでは対を走査することの際、面内方向の分解能は1A程度である。

この S T M の原理を応用すれば十分に原子オーダー (数 A) での高密度記録再生を行うことが可能である。この際の記録再生方法としては、粒子

従来、この制御には、プローブ側あるいは媒体側に取りつけた積層型圧電素子、円筒型圧電素子位量は大きくとれるものの、集積化には適して用いている。とれるものの記録再生装置に使用するのは不利である。この観点から、プローブを受けるといる。というな数100μm程度のカンチレバーを圧電体で駆動する方法が考えられている。

[発明が解決しようとする課題]

しながある。 と記がいる。 と記がいる。 とはでする。 では、カーリーのは、は、カーリーのでは、カーリーのでは、カーリーのでは、カーのでででででででででいる。 は、ブーリーがでいる。 は、ガーリーがでいるが、一番ででででででででででででででででででででででででででででででいる。 は、大きででいるのでででででででいるでは、一番ののかででである。 は、一番のでである。 は、一番のでである。 は、一番のでである。 は、一番のでである。 は、一番のできながででできるには、非常でのかできる。 は、、の情報のできるには、非常できる。 線(電子線、イオン線)或いはX線等の高エネルギー電磁波及び可視・紫外線等のエネルギー線を用いて適当な記録層の表面状態を変化させて記録を行い、STMで再生する方法や、記録層として電圧電流のスイッチング特性に対してメモリ効果をもつ材料、例えばπ電子系有機化合物やカルコゲン化物類の薄膜層を用いて、記録・再生をSTMを用いて行う方法等が提案されている。

このSTM操作、或はSTM応用の記録を入る。 グラ場合、プローブと記録媒体との距離を入ること、及び記録は毎年において記録した情報を記録を見られて記録が、で記録を記録を表すった。 がは、プローブの2次元走査を数10人はあります。 が制御することの2点が重要である。 で制御することの2点が重要である。 はい、プローブの2次元走査を数10人はののである。 で制御することの2点が重要である。 はい、プローブを同時に駆動することの観にから多数のプローブを同時に駆動する。 でしたのプローブが配置とれてのでした。 多数のプローブが配置を3次元的に制 でプローブと記録媒体の相対位置を3次元的に制 のでプローブと記録媒体の相対位置を3次元のに制

カンチレバーを作製しなければならず、歩留まりの点で問題があった。 さらに、 1 本のカンチレバーでカバーできる範囲は小さく、カンチレバーが設けられたステージあるいは記録媒体が設けられたステージを別の駆動系で精密制御する必要があり、システムの構成が複雑になってしまう等の問題があった。

[課題を解決するための手段及び作用]

上記問題点は、カンチレバー上に複数のプローブを有することを特徴とするカンチとれる。 ウーブを作製することによって解決される。 検しち、STMにおいては、トンネルの電流をしている。 サーブが破損した際にも、解して、第1のプローブが破損しただけで、操作をることがであることがであることがである。 特徴の理装置においては、1本のカンチに、第単位の理装置においては、1本のカンチに、特徴の理装置においては、1本のカンチに、装置にから、装置にから、装置にからにより、装置にからにより、装置においてもの本数を減少させることにより、

での歩留まり、操作性を向上させることができる。(

第1図に情報処理装置の概念図を示す。カンチレバー1上に、情報の記録或は再生用プローブ2を複数個設け、該カンチレバー1を駆動することにより、複数個のプローブ2によって、記録媒体3上の記録ピット列4を並列に記録・再生してゆく。

情報処理方法としては、記録媒体3の表面あるいは内部に、2次元的に配列された記録ビットを3次元的に可動できるブローブで記録・再生する方法であればどのような方法でもよく、トンネル電流によるもの(STM)、原子間力によるもの(AFM)、磁気力によるもの(MFM)等手段を問わない。

[実施例]

以下、本発明を、実施例を用いて詳細に説明する。

実施例1

第2図に、実施例1の基本構成図を示す。除振

Si H 2 C & 2 : N H 3 (1:9) であり、 基板温度は800℃であった。次に、フォトリ ソグラフィー、CF、ドライエッチングにより、 Si、N、を所望の形状にパターニングした。続 NT, Cr 0.01 μm, Au 0.09 μm 成膜し、フォトリソグラフィーおよびウエット エッチングによりパターニングした。次に、ス バッタ法でA θ Ν を 0 . 3 μ m 成 膜 した。ター ゲットはA Q を用い、Ar + N: 雰囲気でスパッ タした。さらに、フォトリソグラフィーとAE用 エッチング液によるウエットエッチングでパター ニングした。その後上記の工程をくり返し、結局 Si 基板 1 0 - A u / C r - A l N - A u / C r - A & N - A u / C r の バイモルフ 構造を形成し た。さらに、保護層として、アモルファスSiN を 0 . 1 5 μ m C V D 法により成膜した。

続いて、プローブ用電極として A u を 0 . 1 μ m 蒸着し、さらにタングステンプローブを蒸着 法で作製した。その後 K O H による S i の異方性 エッチングにより、 S i ι N 。 がついていない部 ステージ 5 の上にメインフレーム 6 が設置されており、該メインフレーム 6 の上部には、カンチンバーが複数個設けられたプローブ板 7 が固定れている。また、記録媒体 3 が上面に作成されている。また、記録媒体 3 が上面に作成されている。で、メインフレーム 6 に接続されている。ここで、メインフレーム 6 に接続されている。ここで、メインフレーム 6 は約 1 . 5 c m 角、プローブ板 7 と記録媒体 3 は約 4 μ m の間隔で対向している。

第 3 図 に プ ロ ー ブ 板 7 の 平 面 図 を 示 す。
1 2 m m × 1 2 m m 、 厚 さ 0 . 5 m m の S i
(1 0 0) 基板 1 0 上に後述の工程によって作製
されたカンチレバー 1 が 1 6 本 × 5 本計 8 0 本設
けられており、各カンチレバー 1 上に 5 本ずつ情
報の記録・検出用プローブ 2 が作製されている。
カンチレバーの寸法は 5 0 μ m × 1 m m である。

次に、カンチレバー1の作製工程を述べる。まず、Si (100) 基板10 (厚さ0.5 mm) 上に、CVD法によりSi, N。膜を0.15 μmの厚さに成膜した。使用した原料ガスは、

分を除去し、カンチレバー1を作製した。第4図に上記工程により作製したカンチレバー1の断面図を、第5図に第4図中'A-A'の断面図を示す。

記録媒体3は、ガラス基板上にAuを蒸着し、さらにその上部にポリイミドLB膜を4層(約15人)成膜したものを用いた。

実施例2

١.

実施例2を第7図を用いて説明する。まず、カンチレバー1および記録媒体3を実施例1と同様の工程により作製した。ここで実施例1と異なる点はカンチレバー1の26部のみならず、27部もバイモルフ構造を有する点である。また、ブ

第8図に本実施例に用いたカンチレバー1の形態図を示す。カンチレバー1の寸法は3mm×50μmであり、該カンチレバー1のうちバイモルフ構造部26の長さは1mmである。この形態で図中x, y軸方向の可能変位量はそれぞれ0.

5 μ m 、 3 μ m 程度である。該カンチレバー1上 にはプロープ2が2次元的に配列されている。ブ ローブ2間隔は約10μmで、3個×10個計 30個のプローブ2を作製した。また、カンチレ バー1の先端には、アドレス情報検出用プローブ 36が設けられている。次に該カンチレバー1に 対応する記録媒体3上の記録ピット列を第9図に 示す。アドレス情報ビット列37は0,5μm× 3 μmの領域に40×300個作製されており、 情報の記録・検出用のブローブ2の1個に対応す る記録ビット列38も、同じ0.5 μm×3 μm の領域に40×300個ずつである。ここで、ブ ローブ36により、所望のアドレスにカンチレ バー1をセットすることにより、30個のブロー ブ2を同時に記録媒体3にアクセスすることがで きる。実施例1、2においては、プローブ2は惰 報の記録あるいは検出にのみ用いていたが、情報 の消去にも用いることができる。つまり、プロー ブ 2 と記録媒体 3 の下地電極との間に第 1 2 図に 示すパルスを印加することにより、記録されてい た情報を消去することができる。以上のことには、外の駆動不による大きな変位量の駆動を行うを行るをな変位量の駆動を行うをできることを確認し、プローブ1個をカンチへでものに、数には対するできた。 尚、第9回行り場合に、第1の駆動系によりアクセスできることはいうまでもない。

実施例 4

第10図に示すように、カンチレバー 1の先端 部に、2本のプローブ39、40を設けた。この でカンチレバイイモルフ構造を示って 元的に変位も可能であり、プローがでしまる。 なのであり、であってがでしまる。 なのであり、1個のであり、1個のであり、1個のではいいではである。 まり、1個のではいいではいいではいいではいいではいいではいいではいいではいいである。 まり、1個のではいいではいいではいいではいいではいいではいいではいいではいいである。 といている。上記方法で作製したSTMにおいて、はい ブローブ39を用いて表面観察を行ない、その後、プローブ40に切り換えて表面観察を行なったところ、位置制御、トンネル電流検出ともに良好に動作した。

[発明の効果]

Α

さらに、複数のプローブの持つ役割を選択できるので、より安定性、操作性の高い情報処理装置

を作製することができる。

4. 図面の簡単な説明

第1図…本発明の概念図

第2回…実施例1の基本構成図

第3図…ブローブ板の平面図

第4図…カンチレパーの断面図

第5回…第4回A-A′による断面図

第6図…カンチレバーの変位のモードを示す図

第 7 図… 実施例 2 におけるカンチレバーと記録媒

体との関係を示す図

第8図…実施例3のカンチレバーの形態図

第9図…実施例3の記録媒体上の記録ビット列を

示した図

第10図…実施例4のカンチレバーの形態図

第11図…情報の記録時に印加するパルス

第12図…情報の消去時に印加するパルス

1 … カンチレバー

2 3 ... アモルファスSiN

2 … プローブ

2 4 … ブローブ用電極

3 …記錄媒体

25…タングステンプローブ

4 … 記録ピット列

26、27…バイモルフ構造部

5 … 除振ステージ

28,29…制御用プローブ

6 …メインフレーム

30~32… 書き込み、読み 出し用プローブ

7 … ブローブ板

3 4 … 下地電極

8 … 媒 体 ス テ ー ジ

3 5 … 基板

9 … 積層圧電体

36 … アドレス情報検出用

10 ··· S i 基板

37…アドレス情報ピット列

11 ··· S i , N 4

38…記録ビット列

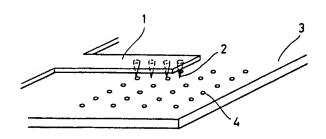
1 2 ~ 2 0 … 駆動用電極

39,40 ... 7 ローブ

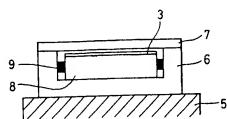
2 1 , 2 2 … 圧電体

出願人 キャノン株式会社 代理人 豊 田 善 雄 ル 渡 辺 敬 介

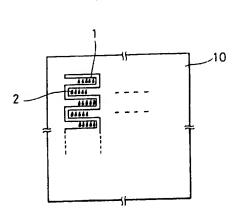
第1図



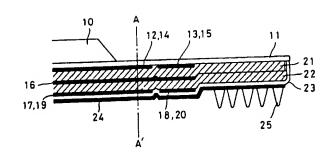
第2図



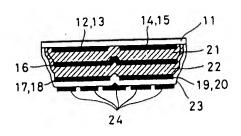
第3図



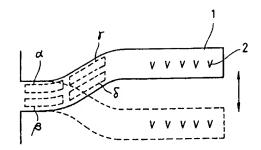
第4図



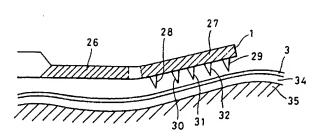
第5図



第6図

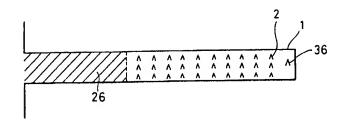


第7図



第9図

第8図



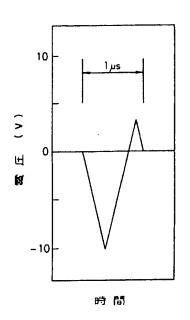






第11図

第10図



第12図

